

对偶空间，张量代数，微分形式，斯托克斯公式

本讲义的目的是介绍并部分证明斯托克斯公式的一般形式：

$$\int_{\Omega} d\omega = \int_{\partial\Omega} i^* \omega \quad (1)$$

其中 ω 是 $(n-1)$ 阶微分形式， $\partial\Omega$ 代表可定向区域 Ω 的边界。 i^* 是嵌入映射诱导的拉回映射。斯托克斯公式可以看成微积分基本定理在高维情形的推广，格林公式和高斯散度定理都是它的特殊情形。定义微分形式需要利用张量代数、切空间、余切空间等概念。参考资料：《微分几何讲义》（陈省身、陈维桓著）第一、二、三章。

1 线性空间

一个实数上的 n 维线性空间始终可以看成 n 维欧氏空间 \mathbb{R}^n ，是所有 n 维向量构成的集合。 \mathbb{R}^n 中的元素（向量）有点乘（内积）、数乘、加减法等运算。如果 $n=3$ ，则还有叉乘运算。

1.1 有限维线性空间的基和坐标：

对于 n -维线性空间 V ，假如 $e_1, \dots, e_n \in V$ ，并且对于任意的 $\alpha \in V$ ，存在实数 $a_1(\alpha), \dots, a_n(\alpha)$ ，使得

$$\alpha = a_1(\alpha)e_1 + \dots + a_n(\alpha)e_n \quad (2)$$

则称 $\{e_1, \dots, e_n\}$ 是 V 的一组基。 $a_1(\alpha), \dots, a_n(\alpha)$ 称为 α 的坐标。

- 坐标的唯一性。

1.2 有限维线性空间之间的线性映射-矩阵：

对于 n 维线性空间 V_1 和 m 维线性空间 V_2 ，一个映射 $A: V_1 \rightarrow V_2$ 称为线性的，如果对任意的实数 a, b 以及 $\alpha, \beta \in V_1$ ：

$$A(a\alpha + b\beta) = aA(\alpha) + bA(\beta) \quad (3)$$

假如 e_1, \dots, e_n 是 V_1 的一组基， s_1, \dots, s_m 是 V_2 的一组基。则存在实数 $\{a_{ij} : 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq m\}$ ：

$$A(e_i) = a_{i1}s_1 + \dots + a_{im}s_m \quad (4)$$

从这个角度看, 线性映射 A 对应了一个 $n \times m$ 矩阵:

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2m} \\ \vdots & & & \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix}, \quad (5)$$

这个矩阵由 A , 基向量 $\{e_i : 1 \leq i \leq n\}$ 和基向量 $\{s_i : 1 \leq i \leq m\}$ 决定。

作业1.1. 对于 V_1 的另一组基向量 $\{\tilde{e}_i\}$ 和 V_2 的另一组基向量 $\{\tilde{s}_i\}$, 假设对任意的 $i = 1, 2, \dots, n$

$$\tilde{e}_i = p_{i1}e_1 + \dots + p_{in}e_n \quad (6)$$

以及对任意的 $j = 1, 2, \dots, m$

$$\tilde{s}_j = q_{j1}s_1 + \dots + q_{jm}s_m, \quad (7)$$

求 A 在基向量 $\{\tilde{e}_i\}$ 和 $\{\tilde{s}_j\}$ 下对应的矩阵。

1.3 线性映射诱导的坐标变换:

假设 $A : V \rightarrow V$ 是一个线性映射, 对于基向量 $\{e_i\}$, 有

$$A(e_i) = a_{i1}e_1 + \dots + a_{in}e_n \quad (8)$$

对于 V 中的任意向量 $\alpha = c_1e_1 + \dots + c_n e_n$, $A(\alpha)$ 在原基向量下的展开为:

$$\begin{aligned} A(\alpha) &= c_1A(e_1) + \dots + c_nA(e_n) \\ &= (c_1, \dots, c_n) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & & \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e_1 \\ \vdots \\ e_n \end{pmatrix}, \end{aligned} \quad (9)$$

因此 $A(\alpha)$ 在原基向量下的坐标为

$$(c_1, \dots, c_n) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & & \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \quad (10)$$

作业1.2. 设 A 是可逆映射, 求 α 在新的基向量 $\{A(e_i) : 1 \leq i \leq n\}$ 下的坐标。

1.4 矩阵的秩:

对于矩阵 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$, 它的秩定义为由其所有行向量 $\alpha_i = (a_{i1}, \dots, a_{in})$ 张成的线性空间的维数, 也可定义为由其所有列向量 $\beta_j = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{pmatrix}$ 所张成的线性空间的维数。两者等价。

1.5 矩阵的行列式:

对于矩阵 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$, 它的行列式定义为

$$\det(A) = \sum_{\sigma \in \text{Perm}_n} (-1)^{\text{sgn}(\sigma)} a_{1\sigma(1)} a_{2\sigma(2)} \cdots a_{n\sigma(n)} \quad (11)$$

- $\det(A)$ 等于其行向量 (或列向量) 生成的平行 $2n$ -面体的体积。
- $\det(A)$ 只有当 A 是矩阵时才有定义。当 A 是一个线性映射时, 对于给定的一组基, A 可以看成是一个矩阵。对于不同的基, A 对应的矩阵也不一样。但是数学上可以证明, 对于不同的基, A 对应矩阵的行列式都是一样的。因此对于线性映射 A , $\det(A)$ 也是良定义的。
- $\det(A)$ 可以看成线性映射 A 的体积膨胀倍数。

作业1.3. 解释 (或证明) 为什么 $|\det(AB)| = |\det(A)| |\det(B)|$?

2 对偶空间

对于 n 维线性空间 V , 考虑线性映射 $l: V \rightarrow \mathbb{R}$ 。所有这样的线性映射构成的集合也是一个线性空间, 称之为 V 的对偶空间 V^* 。 V^* 和 V 有相同的维度。对于 V 中的基向量 $\{e_i: 1 \leq i \leq n\}$, 可以定义一组 V^* 的基向量 $\{e_i^*\}$, 称之为 $\{e_i\}$ 的对偶基:

$$e_i^*(e_j) = \delta_{ij} \quad (12)$$

- e_i^* 的定义不光依赖于 e_i , 还依赖于 $\dots, e_{i-1}, e_{i+1}, \dots$ 。

2.1 对偶映射:

假如 U, V 分别为 n 维和 m 维线性空间, $\{v_i\}$ 和 $\{u_i\}$ 分别是 V, U 的一组基向量, 而 $A: U \rightarrow V$ 是一个线性映射, 满足

$$A(u_i) = \sum_{j=1}^m a_{ij} v_j \quad (13)$$

对任意的 $v^* \in V^*$, 定义线性映射 $A^*(v^*) \in U^*$, 使得对任意的 $u \in U$,

$$(A^*(v^*))(u) = v^*(A(u)) \quad (14)$$

如此我们得到一个线性映射 $A^*: V^* \rightarrow U^*$ 。直接验算:

$$A^*(v_i^*)(u_j) = v_i^*(A(u_j)) = v_i^*\left(\sum_{k=1}^m a_{jk}v_k\right) = \sum_{k=1}^m a_{jk}\delta_{ik} = a_{ji} \quad (15)$$

因此

$$A^*(v_i^*) = \sum_{j=1}^n a_{ji}u_j^* \quad (16)$$

- A^* 在基向量 $\{u_i^*\}, \{v_j^*\}$ 下对应的矩阵是 A 在基向量 $\{u_i\}, \{v_j\}$ 下对应的矩阵的转秩。 A^* 称之为 A 的对偶映射。
- 假设 $A: U \rightarrow V, B: V \rightarrow W$, 可以证明 $(B \circ A)^* = A^* \circ B^*$ 。

3 张量代数

3.1 线性空间的张量积:

对于任意的线性空间 V , 定义 $V \otimes V$ 为所有形如 $v_1 \otimes v_2$ 的元素张成的线性空间, 并且满足如下定律 ($a, b, c, d \in \mathbb{R}$):

$$(av_1 + bv_2) \otimes (cv_3 + dv_4) = acv_1 \otimes v_3 + adv_1 \otimes v_4 + bcv_2 \otimes v_3 + bdv_2 \otimes v_4 \quad (17)$$

- 如果 $\{e_i\}$ 是 V 的一组基向量, 则 $\{e_i \otimes e_j\}$ 是 $V \otimes V$ 的一组基向量。
- $\dim(V \otimes V) = (\dim V)^2$
- $(V \otimes V) \otimes V = V \otimes (V \otimes V)$, 因此可以简单写为 $V \otimes V \otimes V$
- k 个 V 做张量积写为 $V^{\otimes k}$, 其元素称为 k 阶张量。

3.2 $A^{\otimes k}$:

假如 $A: V \rightarrow U$ 是一个线性映射, 则它诱导线性映射

$$\begin{aligned} A^{\otimes k}: V^{\otimes k} &\rightarrow U^{\otimes k} \\ v_1 \otimes \cdots \otimes v_k &\rightarrow A(v_1) \otimes \cdots \otimes A(v_k) \end{aligned} \quad (18)$$

3.3 对称张量:

对于一个任意的2阶张量 $T = \sum_{i,j=1}^n f_{ij}e_i \otimes e_j$, 可以看出, T 对应了一个矩阵 $F = (f_{ij})_{1 \leq i,j \leq n}$ 。反过来

任意一个 $n \times n$ 矩阵可以对应一个2阶张量。 F^\top 对应的2阶张量为 $\sum_{i,j=1}^n f_{ji} e_i \otimes e_j \neq T$, 除非 F 是对称矩阵。

对于任意的2阶张量 $T = \sum_{ij} f_{ij} e_i \otimes e_j$, 可以将其对称化:

$$\text{Sym}(T) = \frac{1}{2} \sum_{i,j} (f_{ij} + f_{ji}) e_i \otimes e_j \quad (19)$$

对于 k 阶张量 $T = \sum_{i_1, \dots, i_k} f_{i_1 \dots i_k} e_{i_1} \otimes \dots \otimes e_{i_k}$, 定义

$$\text{Sym}(T) = \frac{1}{k!} \sum_{i_1, \dots, i_k} f_{i_1 \dots i_k} \left[\sum_{\sigma \in \text{Perm}_k} e_{i_{\sigma(1)}} \otimes \dots \otimes e_{i_{\sigma(k)}} \right] \quad (20)$$

3.4 反对称张量:

对于任意 k 阶张量 $T = \sum_{i_1, \dots, i_k} f_{i_1 \dots i_k} e_{i_1} \otimes \dots \otimes e_{i_k}$, 可以将其反对称化:

$$\text{Asym}(T) = \frac{1}{k!} \sum_{i_1, \dots, i_k} f_{i_1 \dots i_k} \left[\sum_{\sigma \in \text{Perm}_k} (-1)^{\text{sgn}(\sigma)} e_{i_{\sigma(1)}} \otimes \dots \otimes e_{i_{\sigma(k)}} \right] \quad (21)$$

由 V 生成的所有 k 阶反对称张量构成的线性空间记为 $\wedge^k V$ 。

- 记 $e_{i_1} \wedge \dots \wedge e_{i_k} = \sum_{\sigma \in \text{Perm}_k} (-1)^{\text{sgn}(\sigma)} e_{i_{\sigma(1)}} \otimes \dots \otimes e_{i_{\sigma(k)}}$
- 可以证明, $\{e_{i_1} \wedge \dots \wedge e_{i_k} : 1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_k \leq n\}$ 构成 $\wedge^k V$ 的一组基。
- 可以证明, $e_{i_1} \wedge \dots \wedge e_{i_l} \wedge e_{i_{l+1}} \wedge \dots \wedge e_{i_k} = -e_{i_1} \wedge \dots \wedge e_{i_{l+1}} \wedge e_{i_l} \wedge \dots \wedge e_{i_k}$
- 若 $\zeta \in \wedge^k V, \eta \in \wedge^l V$, 则定义 $\zeta \wedge \eta = \frac{(k+l)!}{k!l!} \text{Asym}(\zeta \otimes \eta)$

作业3.1. 对于2阶张量 $T = \sum_{i,j} f_{ij} e_i \otimes e_j$, 写出 $\text{Asym}(T)$ 的具体表达式。证明任意二阶张量可以写成一个对称2阶张量和反对称2阶张量的和。

作业3.2. 证明 $\{e_{i_1} \wedge \dots \wedge e_{i_k} : 1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_k \leq n\}$ 构成 $\wedge^k V$ 的一组基。

作业3.3. 证明 $e_i \wedge e_j = -e_j \wedge e_i$

作业3.4. 哪一个正确: $e_1 \wedge e_2 \wedge e_3 = e_3 \wedge e_2 \wedge e_1$ 还是 $e_1 \wedge e_2 \wedge e_3 = -e_3 \wedge e_2 \wedge e_1$?

作业3.5. 已知 $\dim V = n$, 求 $\dim \wedge^k V$ 。

作业3.6. 已知 $\dim V = n$, 求 $V^{\otimes k}$ 中所有对称张量构成的线性空间的维数。

作业3.7. 根据 $\xi \wedge \eta$ 的定义, 证明 $(e_1 \wedge e_2) \wedge (e_3 \wedge e_4) = e_1 \wedge e_2 \wedge e_3 \wedge e_4$

3.5 $A^{\wedge k}$:

假如 $A: V \rightarrow U$ 是一个线性映射, 则它诱导线性映射

$$\begin{aligned} A^{\wedge k}: \wedge^k V &\rightarrow \wedge^k U \\ v_1 \wedge \cdots \wedge v_k &\rightarrow A(v_1) \wedge \cdots \wedge A(v_k) \end{aligned} \quad (22)$$

可以证明, $A^{\wedge k}$ 的定义和 $A^{\otimes k}$ 的定义不冲突。

作业3.8. (选做) 证明 $A^{\wedge k}$ 的定义和 $A^{\otimes k}$ 的定义不冲突。

作业3.9. 设 $\{e_1, \dots, e_n\}$ 是线性空间 V 的一组基。证明对任意的 $v_1, \dots, v_n \in V$, 存在实数 a , 使得 $v_1 \wedge \cdots \wedge v_n = a e_1 \wedge \cdots \wedge e_n$ 。设 $v_i = \sum_j c_{ij} e_j$ 。令 C 表示第 i 行 j 列等于 c_{ij} 的矩阵。证明 $a = \det(C)$ 。

作业3.10. 证明对任意的 $v_1, \dots, v_n \in V$, $A^{\wedge n}(v_1 \wedge \cdots \wedge v_n) = \det(A) v_1 \wedge \cdots \wedge v_n$

4 微分形式

4.1 欧氏空间的切空间

- 对于欧氏空间 \mathbb{R}^n 中的一点 p , 其切空间定义为所有由 p 为起点的 \mathbb{R}^n 中向量的集合, 记为 $T_p \mathbb{R}^n$ 。
- 显然 $T_p \mathbb{R}^n$ 是一个线性空间且 $\dim T_p \mathbb{R}^n = n$ 。对于不同的点 p, q , $T_p \mathbb{R}^n \neq T_q \mathbb{R}^n$, 也不能将 $T_p \mathbb{R}^n$ 和 $T_q \mathbb{R}^n$ 中的向量直接相加。但可以将 $T_p \mathbb{R}^n$ 和 $T_q \mathbb{R}^m$ 很自然的对应起来。
- 用 $e_i(p)$ 表示由 p 点出发的平行于 e_i 的向量。则 $\{e_i(p)\}$ 构成 $T_p \mathbb{R}^n$ 的一组基向量, 称之为自然基。

4.2 欧氏空间中曲面的切空间 $T_p\mathcal{M}$

假如 \mathcal{M} 是 \mathbb{R}^N 中的一个 m 维曲面 ($n \geq m$)，对于 \mathcal{M} 上一点 p ，定义 $T_p\mathcal{M}$ 为所有 \mathbb{R}^N 中所有和 \mathcal{M} 相切于 p 点的从 p 出发的向量构成的集合。不难验证， $T_p\mathcal{M}$ 也是一个线性空间，且 $\dim T_p\mathcal{M} = m$ 。

- $T_p\mathcal{M}$ 中的向量可以理解为 \mathcal{M} 中经过 p 点的曲线在 p 点的切向量。假设 $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathcal{M}$ 为 \mathcal{M} 中一条从 p 点出发的光滑曲线 (即 $\gamma(0) = p$)，则

$$v = \left. \frac{d\gamma(t)}{dt} \right|_{t=0} \in T_p\mathcal{M} \subset T_p\mathbb{R}^N \quad (23)$$

4.3 由(非线性)映射诱导的切空间映射

假若 \mathcal{M} 和 \mathcal{N} 分别是 \mathbb{R}^N 中 m 维和 n 维的曲面 ($N \geq n, m$)， \mathcal{M}, \mathcal{N} 可以是 \mathbb{R}^m 或 \mathbb{R}^n 这种平直的欧氏空间。

对于光滑映射 $\phi : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ ，以及 $p \in \mathcal{M}$ ，记 $q = \phi(p)$ ，则 ϕ 诱导映射

$$\begin{aligned} \phi_* : T_p\mathcal{M} &\longrightarrow T_q\mathcal{N} \\ \left. \frac{d\gamma}{dt} \right|_{t=0} &\longrightarrow \left. \frac{d(\phi \circ \gamma)}{dt} \right|_{t=0} \end{aligned} \quad (24)$$

其中 $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathcal{M}$ 是任意从 p 出发的光滑曲线。

- 对任意的曲面 $\mathcal{M}, \mathcal{N}, \mathcal{Q}$ ，若 $\phi_1 : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ ， $\phi_2 : \mathcal{N} \rightarrow \mathcal{Q}$ ，可以证明 $\phi_{2*} \circ \phi_{1*} = (\phi_2 \circ \phi_1)_*$ 。
- ϕ_* 是个线性映射。

4.4 曲面的坐标卡

将 \mathbb{R}^m 中的标准立方体 (不含边界) 记为 $C_m = (-1, 1)^m$ 。假设 \mathcal{M} 是 \mathbb{R}^N 中的 m 维光滑曲面， $p \in \mathcal{M}$ 。如果存在光滑可逆映射 (并要求其逆映射也光滑) $\Phi : C_m \rightarrow \mathcal{M}$ ，且 $\Phi(o) = p$ ， o 为 C_m 中心点，则称 (U_p, Φ) 是 p 点附近的一个坐标卡，其中 $U_p = \Phi(C_m)\Delta \subset \mathcal{M}$ 。一个点可以有很多不同的坐标卡。

4.5 由坐标卡定义 $T_p\mathcal{M}$ 的一组基 $\{\frac{\partial}{\partial x^i} : 1 \leq i \leq m\}$

Φ 诱导 $\Phi_* : T_oC_m \rightarrow T_p\mathcal{M}$ 。我们已知 $\{e_i(o)\}$ 构成 T_oC_m 的一组基。由于 C_m 和 \mathcal{M} 维数相同，因此 Φ_* 是可逆映射。并且 $\{\Phi_*(e_i(o))\}$ 是 $T_p\mathcal{M}$ 的一组基。

作业4.1. 已知 m 维光滑曲面 $\mathcal{M} \subset \mathbb{R}^N$ ， $p \in \mathcal{M}$ ，以及 p 点附近的坐标卡 (U_p, Φ) 。用 (x_1, \dots, x_m) 表示 C_m 中点的坐标，用 (y_1, \dots, y_N) 表示 \mathbb{R}^N 中点的坐标。因此 Φ 有向量表示： $(\Phi^1(x), \dots, \Phi^N(x))$ ，其中每个 Φ^j 都是 C_m 上的函数。分别用 $\{e_i(o) : 1 \leq i \leq m\}$ 和 $\{e_i(p) : 1 \leq i \leq N\}$ 表示 T_oC_m 和 $T_p\mathbb{R}^N$ 的自然基。试用函数 Φ^1, \dots, Φ^N 和 $\{e_j(p)\}$ 表示 $\Phi_*(e_i(o))$ ，即计算展开式 $\Phi_*(e_i(o)) = \sum_{ij} a_{ij} e_j(p)$ 中的系数。

- 在已知坐标卡 (U_p, Φ) 的情形下， $\{\Phi_*(e_i(o))\}$ 即 $T_p\mathcal{M}$ 的一组基，通常写作 $\frac{\partial}{\partial x_i}$ 。

- 注意 $T_p\mathcal{M}$ 的定义不依赖于坐标卡（但在本讲义中依赖于 \mathcal{M} 所在的外部空间 \mathbb{R}^N ；事实上也不需要依赖于其所处的外部空间，但为了避免引入过多数学概念，这里不对此做精确说明），因此对于任意的 $\alpha \in T_p\mathcal{M}$ ，它本身也不需要依赖于坐标卡的定义。但是如果要将 α 具体地表示出来，则需要用到坐标卡。
- 一般情形下不存在全局坐标卡，因此坐标卡一般只能表示曲面的一部分的坐标。

4.6 光滑向量场 $T\mathcal{M}$

一个映射 $\alpha : \mathcal{M} \rightarrow \bigcup_{p \in \mathcal{M}} T_p\mathcal{M}$ 如果满足对任意的 $p \in \mathcal{M}$ 都有 $\alpha(p) \in T_p\mathcal{M}$ ，则称 α 为 \mathcal{M} 上的一个向量场。设 $p \in \mathcal{M}$ ， (U_p, Φ) 是 p 附近的一个坐标卡。坐标卡 (U_p, Φ) 覆盖了 p 点附近所有的点。假如 p' 也被该坐标卡覆盖，则 $\{\frac{\partial}{\partial x^i}\}$ 也可以看成 $T_{p'}\mathcal{M}$ 的一组基向量。因此 $T_{p'}\mathcal{M}$ 中的元素也可以写成 $\sum_i a_i \frac{\partial}{\partial x^i}$ 的形式。其中 a_i 依赖于 p' ，因此 a_i 其实是 $a_i(p')$ ，一个依赖于 p' 的函数。

对任意的被该坐标卡覆盖的点 p' ，如果展开式 $\alpha(p') = \sum_i a_i(p') \frac{\partial}{\partial x^i}$ 中 $a_i(p')$ 都是该坐标卡覆盖范围内的光滑函数，则称 α 在 p 处光滑。如果对任意的 $p \in \mathcal{M}$ ， α 都在 p 处光滑，则称 α 是 \mathcal{M} 上的一个光滑向量场，或称之为 $\bigcup_{p \in \mathcal{M}} T_p\mathcal{M}$ 中的一个光滑截面。 $\bigcup_{p \in \mathcal{M}} T_p\mathcal{M}$ 中所有光滑截面的集合记为 $T\mathcal{M}$ ，称为切向量丛。

作业4.2. 问题： $T\mathcal{M}$ 也是 \mathbb{R} 上的线性空间，其维数是多少？是否为 m ？写明原因。

4.7 ϕ_* 在基向量 $\{\frac{\partial}{\partial x^i} : 1 \leq i \leq m\}$ 和 $\{\frac{\partial}{\partial y^j} : 1 \leq j \leq n\}$ 下的表示；链式法则

设 \mathbb{R}^N 中的 m 维曲面 \mathcal{M} 和 n 维曲面 \mathcal{N} ， $\phi : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ 是一个光滑映射， $p \in \mathcal{M}, q = \phi(p)$ 。给定 p 附近的坐标卡 (U_p, Φ) ， q 附近的坐标卡 (U_q, Ψ) 。用 $x = (x^1, \dots, x^m)$ 表示 U_p 中点的坐标，用 $y = (y^1, \dots, y^n)$ 表示 U_q 中点的坐标。我们已知 $T_p\mathcal{M}$ 有基向量 $\{\frac{\partial}{\partial x^i}\}$ ， $T_q\mathcal{N}$ 有基向量 $\{\frac{\partial}{\partial y^j}\}$ ，我们要计算展开式 $\phi_*(\frac{\partial}{\partial x^i}) = \sum_j a_{ij} \frac{\partial}{\partial y^j}$ 中的系数。

设 $\gamma_1 : [0, 1] \rightarrow C_m$ 满足 $\gamma_1(0) = o_m$ ，且 $\frac{d\gamma_1(t)}{dt} \Big|_{t=0} = e_i(o_m)$ ，则 $\gamma_2 = \Phi \circ \gamma_1 : [0, 1] \rightarrow \mathcal{M}$ 满足 $\gamma_2(0) = p$ ，且 $\frac{d\gamma_2(t)}{dt} \Big|_{t=0} = \Phi_*(e_i(o_m)) = \frac{\partial}{\partial x^i}$ 。

记 $f = \Psi^{-1} \circ \phi \circ \Phi : C_m \rightarrow C_n$ 。由于 f ， y 可以看成 x 的函数。考虑 $\gamma_3 = \Psi^{-1} \circ \phi \circ \Phi \circ \gamma_1 = f \circ \gamma_1 : [0, 1] \rightarrow C_n$ ，则

$$\frac{d\gamma_3(t)}{dt} \Big|_{t=0} = \frac{\partial f^j}{\partial x^i} e_j(o_n) \quad (25)$$

因此

$$\phi_*\left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right) = \sum_j \frac{\partial f^j}{\partial x^i} \Psi_*(e_j(o_n)) = \sum_j \frac{\partial f^j}{\partial x^i} \frac{\partial}{\partial y^j} \quad (26)$$

由于坐标卡中的点可以和 p (或 q)附近的点一一对应, 有时 ϕ 直接定义为坐标卡之间的映射, 此时 $f = \phi$, 上式也可写为 $\phi_*(\frac{\partial}{\partial x^i}) = \sum_j \frac{\partial y^j}{\partial x^i} \frac{\partial}{\partial y^j}$ 。

4.8 余切空间 $T_p^* \mathcal{M}$, $\wedge^k T_p^* \mathcal{M}$

对于 $p \in \mathcal{M}$, 其余切空间为 $T_p \mathcal{M}$ 的对偶空间, 用 $T_p^* \mathcal{M}$ 表示。若 (U_p, Φ) 是 p 附近的一个坐标卡, 以 $x = (x^1, \dots, x^m)$ 表示其坐标, 则 $\{\frac{\partial}{\partial x^i}\}$ 为 $T_p \mathcal{M}$ 的一组基向量, 其对偶基记为 $\{dx^i\}$ 。

根据张量代数的理论, $\{dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} : 1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_k \leq m\}$ 是 $\wedge^k T_p^* \mathcal{M}$ 的一组基。

4.9 拉回映射 ϕ^*

对于 $\phi : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$, $p \in \mathcal{M}, q = \phi(p)$, 我们有切映射 $\phi_* : T_p \mathcal{M} \rightarrow T_q \mathcal{N}$, 以及其对偶映射 $\phi^* : T_q^* \mathcal{N} \rightarrow T_p^* \mathcal{M}$ 。 ϕ^* 称之为拉回映射。接下来我们计算 ϕ^* 在基向量 $\{dy^j\}$ 和 $\{dx^i\}$ 下的表达式。

根据定义

$$(\phi^*(dy^j))(\frac{\partial}{\partial x^i}) = dy^j(\phi_*(\frac{\partial}{\partial x^i})) = dy^j(\sum_k \frac{\partial y^k}{\partial x^i} \frac{\partial}{\partial y^k}) = \sum_k \frac{\partial y^k}{\partial x^i} \delta_{jk} = \frac{\partial y^j}{\partial x^i} \quad (27)$$

因此

$$\phi^*(dy^j) = \sum_i \frac{\partial y^j}{\partial x^i} dx^i \quad (28)$$

- 上式和微积分中的链式法则有相同的形式。
- 拉回映射 ϕ^* 可以扩张到 $\wedge^k T_p^* \mathcal{N}$, 此时仍用 ϕ^* 表示。
- $\phi^*(dy_{i_1} \wedge \dots \wedge dy_{i_k}) = \phi^*(dy_{i_1}) \wedge \dots \wedge \phi^*(dy_{i_k})$
- 若 $\phi_1 : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$, $\phi_2 : \mathcal{N} \rightarrow \mathcal{Q}$, 则 $\phi_1^* \circ \phi_2^* = (\phi_2 \circ \phi_1)^*$ 。
- 若 ϕ 可逆, 则 $(\phi^*)^{-1} = (\phi^{-1})^*$

作业4.3. 若 $m < n$, 证明: $\phi^*(dy^1 \wedge \dots \wedge dy^n) = 0$ 。

作业4.4. 若 $m = n$, 证明: $\phi^*(dy^1 \wedge \dots \wedge dy^n) = \det \left(\frac{\partial(y^1, \dots, y^n)}{\partial(x^1, \dots, x^n)} \right) dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n$ 。

4.10 微分形式

类似于 $T\mathcal{M}$ 是 $\bigcup_{p \in \mathcal{M}}$ 中的光滑截面构成的集合, 我们同样可以定义 $\wedge^k T^* \mathcal{M}$ 为 $\bigcup_{p \in \mathcal{M}} \wedge^k T_p^* \mathcal{M}$ 中所有光滑截面构成的集合。 ϕ^* 自然地推广为 $\phi^* : \wedge^k T^* \mathcal{N} \rightarrow \wedge^k T^* \mathcal{M}$ 。 $\wedge^k T^* \mathcal{M}$ 中的元素即曲面 \mathcal{M} 上的 k -阶微分形式。

- 若 \mathcal{M} 为 m 维曲面, 则其上最多只能存在 $0, 1, 2, \dots, m$ 阶非零微分形式, 而不可能存在 $m+1, m+2, \dots$ 阶非零微分形式。

4.11 外微分算子 $d: \wedge^k T_{\mathcal{M}} \rightarrow \wedge^{k+1} T_{\mathcal{M}}$

给定曲面 \mathcal{M} 以及某个局部坐标卡 (U, Φ) , $x = (x^1, \dots, x^m)$ 为其坐标表示。设 ω 为 \mathcal{M} 上的 k 阶微分形式且在该局部坐标下有表达式: $\omega = \sum_{i_1 i_2 \dots i_k} f_{i_1 \dots i_k} dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$ 。定义

$$d\omega = \sum_{i_1 \dots i_k} \sum_i \frac{\partial f_{i_1 \dots i_k}}{\partial x^i} dx^i \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k} \quad (29)$$

- d 的定义与坐标卡的选取无关。
- 设 $\phi: \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$, 则一定有 $d \circ \phi^* = \phi^* \circ d$

5 斯托克斯公式

5.1 微分形式的积分和曲面的定向

假设 m 维曲面 \mathcal{M} 有局部坐标卡,

$$\Phi: \mathbb{R}^m \supset D \rightarrow \Omega \subset \mathcal{M} \quad (30)$$

同时有微分形式 $\omega \in \wedge^m T^* \mathcal{M}$ 。则 $\Phi^* \omega$ 在 D 上可以表示为 $\Phi^* \omega = f dx^1 \wedge \dots \wedge dx^m$, 其中 f 是 D 上的函数。“定义” ω 在 Ω 上的积分为:

$$\int_{\Omega} \omega = \int_D f dx^1 \dots dx^m \quad (31)$$

定理5.1. 假设有两个坐标卡描述 \mathcal{M} 上的同一区域,

$$\Phi_i: \mathbb{R}^m \supset D_i \rightarrow \Omega \subset \mathcal{M} \quad (32)$$

则在 D_1 上有 $\Phi_1^* \omega = f_1 dx^1 \wedge \dots \wedge dx^m$, 在 D_2 上有 $\Phi_2^* \omega = f_2 dx^1 \wedge \dots \wedge dx^m$, 那么

$$\int_{D_1} f_1 dx^1 \dots dx^m = \pm \int_{D_2} f_2 dy^1 \dots dy^m \quad (33)$$

证明. 考虑 $\phi = \Phi_2^{-1} \circ \Phi_1: D_1 \rightarrow D_2$, 在 ϕ 的作用下, y 可以看成是 x 的函数。则

$$\begin{aligned} \phi^*(f_2 dy^1 \wedge \dots \wedge dy^m) &= (\Phi_2^{-1} \circ \Phi_1)^*((\Phi_2^{-1})^* \omega) = [\Phi_1^* \circ (\Phi_2^{-1})^*](\Phi_2^* \omega) \\ &= \Phi_1^* \circ (\Phi_2^*)^{-1} \circ \Phi_2^*(\omega) = \Phi_1^* \omega = f_1 dx^1 \wedge \dots \wedge dx^m \end{aligned} \quad (34)$$

同时我们已知:

$$\phi^*(f_2 dy^1 \wedge \dots \wedge dy^m) = f_2 \det \left(\frac{\partial(y^1, \dots, y^m)}{\partial(x^1, \dots, x^m)} \right) dx^1 \wedge \dots \wedge dx^m \quad (35)$$

可以证明

$$\int_{D_2} f_2 dy^1 \dots dy^m = \int_{\phi^{-1}(D_2)} f_2 \left| \det \left(\frac{\partial(y^1, \dots, y^m)}{\partial(x^1, \dots, x^m)} \right) \right| dx^1 \dots dx^m \quad (36)$$

另一方面，由于 ϕ 是光滑双射，因此 $\det \left(\frac{\partial(y^1, \dots, y^m)}{\partial(x^1, \dots, x^m)} \right)$ 要么恒为正，要么恒为负。因此结论成立。□

由此可见，若要准确的定义 $\int_{\Omega} \omega$ ，我们需要假设 \mathcal{M} 上不同坐标卡之间的雅可比矩阵的行列式恒为正数。注意到雅可比矩阵的“链式传递法则”：

如果

$$(D_1, x) \longrightarrow (D_2, y) \longrightarrow (D_3, z) \quad (37)$$

则

$$\frac{\partial(z^1, \dots, z^m)}{\partial(x^1, \dots, x^m)} = \frac{\partial(z^1, \dots, z^m)}{\partial(y^1, \dots, y^m)} \frac{\partial(y^1, \dots, y^m)}{\partial(x^1, \dots, x^m)} \quad (38)$$

这表明，如果 z 坐标和 y 坐标之间的雅可比矩阵行列式恒为正数， y 坐标和 x 坐标之间的雅可比矩阵行列式恒为正数，则 z 坐标和 x 坐标之间的雅可比矩阵行列式也恒为正数。因此，对于任意一点 $p \in \mathcal{M}$ ，我们可以把 p 点的局部坐标卡分为两类，同类坐标卡之间的雅可比矩阵的行列式在 p 点始终为正值，不同类坐标卡之间的雅可比矩阵的行列式在 p 点始终为负值。一类坐标卡被称为 \mathcal{M} 在 p 点的一个定向。反过来，当我们说 p 点的一个定向时，我们指的是 p 点的两类局部坐标卡中的一类。

是否有可能对每一个 $p \in \mathcal{M}$ 选取一个局部定向，使得不同点 p, q 之间的定向不矛盾，从而得到一个全局的定向？对于一般意义上的曲面 \mathcal{M} ，有时候不存在这种全局的定向，比如著名的“莫比乌斯带”。如果一个曲面 \mathcal{M} 存在一个全局定向，则我们称 \mathcal{M} 为可定向曲面。根据前面的讨论，如果 \mathcal{M} 存在一个全局定向，则我们可以准确定义 $\int_{\mathcal{M}} \alpha$ ，其中 $\alpha \in \Lambda^m T^* \mathcal{M}$ 。

定义5.1 (可定向曲面). 设 \mathcal{M} 是一个 m 维曲面，如果存在一个完整的坐标覆盖满足以下条件，则称 \mathcal{M} 可定向：对于该覆盖中的任意两个坐标卡 (U_p, Φ_1) 和 (V_p, Φ_2) ，在他们相交的部分始终有 $\det \left(\frac{\partial(y^1, \dots, y^m)}{\partial(x^1, \dots, x^m)} \right) > 0$ 。

在地球流体中遇到的曲面，比如地球表面，整个海洋区域，整个大气区域，都是可定向的。另：不可定向曲面上仍然可以定义函数的积分，但是不能定义微分形式的积分。

5.2 可定向曲面及其边界

对于带边界的可定向曲面 \mathcal{M} ，其边界曲面 $\partial \mathcal{M}$ 也是可定向的，且自然继承 \mathcal{M} 的定向。

我们通过 \mathcal{M} 上的坐标卡确定 $\partial \mathcal{M}$ 上的坐标卡。对于可定向曲面 \mathcal{M} ，假设 $p \in \partial \mathcal{M}$ 是 \mathcal{M} 上的一点。我们要求 p 点处的坐标卡 (U_p, Φ) 满足：1，符合 \mathcal{M} 的定向；2， $\Phi : C'_m = (-1, 1)^m \cap \{x_m \geq 0\} \rightarrow \mathcal{M}$ 。那么此时 $\partial C'_m = (-1, 1)^m \cap \{x_m = 0\}$ 则是一个边界曲面 $\partial \mathcal{M}$ 的备用坐标卡。但是注意， $\partial C'_m$ 是否能作为 $\partial \mathcal{M}$ 的坐标卡还取决于 m 的奇偶性。如果 m 是偶数，则 $\partial C'_m$ 的定向即 $\partial \mathcal{M}$ 的定向，反之则定向相反。

5.3 2维正方形区域上的斯托克斯公式

【课堂内容】

作业5.1. 对 n 维正方体 $\mathcal{M} = \{(x^1, \dots, x^n) : 0 \leq x^i \leq 1\}$ 证明斯托克斯公式。

5.4 n 维任意区域上的斯托克斯公式

【课堂略讲】

作业5.2. 对2维单纯复形 $C_2 = \{(x, y) : 0 \leq x, y \leq 1, 0 \leq x + y \leq 1\}$ 证明斯托克斯公式。

5.5 格林公式和高斯散度定理

定理5.2 (格林公式). 假设 C 是平面中的一条逆时针方向的简单闭合的光滑曲线 (不和自己相交, 首尾相连)。其内部区域记为 Ω 。设 L, M 为 $\Omega \cup C$ 上的光滑函数。则

$$\oint_C Ldx + Mdy = \int_{\Omega} (M_x - L_y) dx dy \quad (39)$$

证明. 令 $\omega = Ldx + Mdy$, 则 $d\omega = L_y dy \wedge dx + M_x dx \wedge dy = (M_x - L_y) dx \wedge dy$ 。 。 。 \square

定理5.3 (高斯散度定理). 设区域 Ω 由可定向闭曲面 $\partial\Omega$ 包围, f, g, h 为 $\Omega \cup \partial\Omega$ 上的光滑函数。则

$$\int_{\Omega} (f_x + g_y + h_z) dx dy dz = \int_{\partial\Omega} \langle (f, g, h), \mathbf{n} \rangle dS \quad (40)$$